Symbolický název	Velik.	Adresa	Význam	Jednotky	Rozsah
gData.mode	4 Byte	$1EF	Řídící mód serva *Digital Torque Mode = $1001* *Digital Speed Mode = $2002* *Analog Torque Mode = $8001* *Analog Speed Mode = $10001* *Stepper Motor Mode = $20004* *Position Absolute Mode = $4004* *Position Relative (PG) = $40004* *Position Relative (Resolver) = $80004* *Encoder Mode = $100004* *Trajectory CAN Mode = $200004*		
gData.cmdAfterReset	2 Byte	$1EE	Nastavení po resetu serva *1 = servo DISABLE* *2 = servo ENABLE*		
gData.controlSource	2 Byte	$1F1	Volba výrnamu digitálních vstupů (bitově) *bit 0 = Enable (DI 1)* *bit 1 = Emr. Stop 1 (DI 2)* *bit 2 = Emr. Stop 2 (DI 3)* *bit 3* *bit 4* *bit 5* *bit 6* *bit 7*		
gData.pcMasterCmd	2 Byte	$1ED	Řídící příkazy a odpovědi na ně *1 = stop (uvolnění) / 11 = servo stojí* *2 = run (zap. momentu) /12 = servo běží (motor pod momentem)* *3 = Save do EEPROM / 13 = data uloženy* *4 = Read z EEPROM / 14 = data načteny* *5 = Clear Chyb / 15 = Chyby vynulovány* *6 = RESET CPU /* *7 = Nulování resolveru / 16 resolver=0* *8 = Vyčtení vých.param./ 18 = param.vyčteny* *9 = Vymazání všech úloh / 19 = úlohy vymazány*		

Symbolický název	Velik.	Adresa	Význam	Jednotky	Rozsah
appStatus	2 Byte	$1A0	Status serva (bitově) *bit 0 = Enable OK* *bit 1 = In Position* *bit 2 = CAN Control Mód aktivní* *bit 3 = Speed=0* *bit 4 = Emergency stop 1* *bit 5 = Emergency stop 2* *bit 6 = Porucha*		
fault	2 Byte	$1A1	Chyby *0 = OK* *1 = Zkrat* *2 = Poziční chyba* *3 = Proudové přetížení* *4 = Externí ENABLE* *5 = Resolver motoru* *6 = Termistor serva* *7 = Termistor motoru* *8 = Chyba zápisu do Flash paměti* *9 = Podpětí meziobvodu*		
dIq	2 Byte	$190	žádaná hodnota proudu	1017.6 * 1,41= 1.0 A	-10.0A … 10.0A
dPos	4 Byte	$192	žádaná hodnota polohy (ABS)	1= 1 inc	-2000000000 … 2000000000 inc
dSpeed	4 Byte	$194	žádaná hodnota rychlosti	262.144= 1 inc/s	-7450 … 7450 ot/min
i_dq.q	2 Byte	$1A8	okamžitá hodnota proudu	1017.6 * 1,41= 1.0A	
rPos	4 Byte	$196	okamžitá hodnota polohy (ABS)	1 = 1 inc	
rSpeed	4 Byte	$19A	okamžitá hodnota rychlosti	262.144= 1 inc/s	
posError	4 Byte	$287	okamžitá hodnota poziční chyby	1= 1 inc	pro verzi 2.4 a vyšší
mData.an3	2 Byte	$1B8	okamžitá hodnota analogového vstupu	13,107= 1 mV	-2,5 .. 2,5V
mData.an2	2 Byte	$1B6	napětí DC meziobvodu	455,5= 1 V	0 .. 45V
rAngle	2 Byte	$1B1	okamžitá poloha rotoru v rámci 1 otáčky	1= 1 inc	
wInPortVal	2 Byte	$19F	stav digitálních vstupů	DI1 DI10 bitově	
wOutPortVal	2 Byte	$19E	stav digitálních výstupů	DO1..DO4 bitově	
gData.ExtOutSignMask	2 Byte	$1F2	maska digitálních výstupů (DO1 … DO4)	bitově	

Symbolický název	Velik.	Adresa	Význam	Jednotky	Rozsah
gData.CAN_bRateIndex	2 Byte	$1C7	komunikační rychlost sběrnice CAN *0 = 1 Mb* *1 = 500 kb* *2 = 250 kb* *3 = 125 kb*		
gData.SCI_bRateIndex	2 Byte	$1C6	komunikační rychlost portu RS232 *0 = 57600 kb/s* *1 = 38400 kb/s* *2 = 19200 kb/s* *3 = 9600 kb/s*		
gData.emerRamp	4 Byte	$204	nouzová rampa	178957= 1 ot/s^2	4 … 309375 ms (50ot/s)
gData.speedRamp.acc	4 Byte	$1D4	akcelerace	178957= 1 ot/s^2	4 … 309375 ms (50ot/s)
gData.speedRamp.dcc	4 Byte	$1D6	decelerace	178957= 1 ot/s^2	4 … 309375 ms (50ot/s)
gData.speedRamp.max	4 Byte	$1D2	max.rychlost v generátoru profilu	262.144= 1 inc/s	-7450 … 7450 ot/min
gData.refPosError	4 Byte	$1CB	max.poziční chyba	1= 1 inc	1 … 2000000000 inc
gData.anOffset	2 Byte	$1EC	ofset analogového vstupu	655,36= 1%	-50% …+50%
gData.StepScale	2 Byte	$1E8	multipikativní koef. Encoderu	5= 2 e5	0 … 32767 (2 e0 … 2 e32767)
gData.NodeId	2 Byte	$200	adresa serva	1= 1	0 .. 63
swVersion	2 Byte	$1B0	verze Firmware	1= 0.1	
gData.idPI.iGain	2 Byte	$1E3	integrační zesílení d-složky proudového reg.	327.67= 1	0 .. 100
gData.idPI.pGain	2 Byte	$1E2	proporcionální zesílení d-složky proudového reg.	327.67= 1	0 .. 100
gData.iqPI.iGain	2 Byte	$1DE	integrační zesílení q-složky proudového reg.	327.67= 1	0 .. 100
gData.iqPI.pGain	2 Byte	$1DD	proporcionální zesílení q-složky proudového reg.	327.67= 1	0 .. 100
gData.speedPI.iGain	2 Byte	$1D9	integrační zesílení rychlostního reg.	327.67= 1	0 .. 100
gData.speedPI.pGain	2 Byte	$1D8	proporcionální zesílení rychlostního reg.	327.67= 1	0 .. 100
gData.speedPI.limit	2 Byte	$1DC	omezení proudu	1017.6 * 1,41= 1.0 A	0 … 18.5A
gData.posPI.pGain	2 Byte	$1E7	proporcionální zesílení polohového reg.	327.67= 1	0 .. 100
gData.nCurrent	2 Byte	$1C2	počáteční hranice pro měření I^2t	1017.6= 1.0 A	0 … 10.0A
gData.ocLimit	2 Byte	$1CA	povolené přetížení motoru	1100= 5s na 2xI	10 … 3000
gData.nPolePairs	2 Byte	$1C3	počet pólových dvojic motoru	1= 1 dvojice	3, 5
gData.resAllign	2 Byte	$1C4	resolver allign	1= 1 inc	0 … 65565

Symbolický název	Velik.	Adresa	Význam	Jednotky	Rozsah
gData.vs.runFlg	2 Byte	$283	Spuštění vnitřního časovače po resetu serva *0 = spuštění vypnuto* *1 = spuštění zapnuto*		
vsRunFlg	2 Byte	$6CC	Spuštění vnitřního časovače *0 = vypnuto* *1 = zapnuto*		
gData.vs.Period	2 Byte	$284	perioda vnitřního časovače	2= 1 ms	0 .. 32700
comander	2 Byte	$198	Vynucené spuštění úlohy *1 = spuštění task0* *2 = spuštění task1* *3 = spuštění task2* *4 = spuštění task3* *5 = spuštění task4* *6 = spuštění task5* *7 = spuštění task6* *8 = spuštění task7* *9 = spuštění task8* *10 = spuštění task9*		
gData.task0.Data.val1	4 Byte	$20A	hodnota první proměnné dané úlohy (poloha, rychlost, proud)	dle zvolené veličiny	dle zvolené veličiny
gData.task0.Data.val2	4 Byte	$20C	hodnota druhé proměnné dané úlohy (max.rychlost, doba sj.)	dle zvolené veličiny	dle zvolené veličiny
gData.task0.Data.val3	4 Byte	$20E	hodnota třetí proměnné dané úlohy (akcelerace)	178957= 1 ot/s^2	4 … 309375 ms (50ot/s)
gData.task0.Data.val4	4 Byte	$210	hodnota čtvrté proměnné dané úlohy (decelerace)	178957= 1 ot/s^2	4 … 309375 ms (50ot/s)
gData.task0.Dealy	2 Byte	$208	zpoždění zpuštění dané úlohy	4= 1 ms	0 … 16380 ms
gData.task0.Edge	2 Byte	$207	spuštěcí hrana ($00=sestupná, $01= náběžná)		
gData.task0.Function	2 Byte	$209	funkce dané úlohy (viz POPIS FUNKCÍ)		
gData.task0.Mask	2 Byte	$206	maska pro výběr řídícího vstupu (viz POPIS ŘÍDICÍCH VSTUPŮ)		
gData.task1.Data.val1	4 Byte	$216	hodnota první proměnné dané úlohy (poloha, rychlost, proud)	dle zvolené veličiny	dle zvolené veličiny
gData.task1.Data.val2	4 Byte	$218	hodnota druhé proměnné dané úlohy (max.rychlost)	262.144= 1 inc/s	0 … 7450 ot/min
gData.task1.Data.val3	4 Byte	$21A	hodnota třetí proměnné dané úlohy (akcelerace)	178957= 1 ot/s^2	4 … 309375 ms (50ot/s)
gData.task1.Data.val4	4 Byte	$21C	hodnota čtvrté proměnné dané úlohy (decelerace)	178957= 1 ot/s^2	4 … 309375 ms (50ot/s)
gData.task1.Dealy	2 Byte	$214	zpoždění zpuštění dané úlohy	4= 1 ms	0 … 16380 ms
gData.task1.Edge	2 Byte	$213	spuštěcí hrana ($00=sestupná, $01= náběžná)		
gData.task1.Function	2 Byte	$215	funkce dané úlohy (viz POPIS FUNKCÍ)		
gData.task1.Mask	2 Byte	$212	maska pro výběr řídícího vstupu (viz POPIS ŘÍDICÍCH VSTUPŮ)		

Symbolický název	Velik.	Adresa	Význam	Jednotky	Rozsah
gData.task2.Data.val1	4 Byte	$222	hodnota první proměnné dané úlohy (poloha, rychlost, proud)	dle zvolené veličiny	dle zvolené veličiny
gData.task2.Data.val2	4 Byte	$224	hodnota druhé proměnné dané úlohy (max.rychlost)	262.144= 1 inc/s	0 … 7450 ot/min
gData.task2.Data.val3	4 Byte	$226	hodnota třetí proměnné dané úlohy (akcelerace)	178957= 1 ot/s^2	4 … 309375 ms (50ot/s)
gData.task2.Data.val4	4 Byte	$228	hodnota čtvrté proměnné dané úlohy (decelerace)	178957= 1 ot/s^2	4 … 309375 ms (50ot/s)
gData.task2.Dealy	2 Byte	$220	zpoždění zpuštění dané úlohy	4= 1 ms	0 … 16380 ms
gData.task2.Edge	2 Byte	$21F	spuštěcí hrana ($00=sestupná, $01= náběžná)		
gData.task2.Function	2 Byte	$221	funkce dané úlohy (viz POPIS FUNKCÍ)		
gData.task2.Mask	2 Byte	$21E	maska pro výběr řídícího vstupu (viz POPIS ŘÍDICÍCH VSTUPŮ)		
gData.task3.Data.val1	4 Byte	$22E	hodnota první proměnné dané úlohy (poloha, rychlost, proud)	dle zvolené veličiny	dle zvolené veličiny
gData.task3.Data.val2	4 Byte	$230	hodnota druhé proměnné dané úlohy (max.rychlost)	262.144= 1 inc/s	0 … 7450 ot/min
gData.task3.Data.val3	4 Byte	$232	hodnota třetí proměnné dané úlohy (akcelerace)	178957= 1 ot/s^2	4 … 309375 ms (50ot/s)
gData.task3.Data.val4	4 Byte	$234	hodnota čtvrté proměnné dané úlohy (decelerace)	178957= 1 ot/s^2	4 … 309375 ms (50ot/s)
gData.task3.Dealy	2 Byte	$22C	zpoždění zpuštění dané úlohy	4= 1 ms	0 … 16380 ms
gData.task3.Edge	2 Byte	$22B	spuštěcí hrana ($00=sestupná, $01= náběžná)		
gData.task3.Function	2 Byte	$22D	funkce dané úlohy (viz POPIS FUNKCÍ)		
gData.task3.Mask	2 Byte	$22A	maska pro výběr řídícího vstupu (viz POPIS ŘÍDICÍCH VSTUPŮ)		
gData.task4.Data.val1	4 Byte	$23A	hodnota první proměnné dané úlohy (poloha, rychlost, proud)	dle zvolené veličiny	dle zvolené veličiny
gData.task4.Data.val2	4 Byte	$23C	hodnota druhé proměnné dané úlohy (max.rychlost)	262.144= 1 inc/s	0 … 7450 ot/min
gData.task4.Data.val3	4 Byte	$23E	hodnota třetí proměnné dané úlohy (akcelerace)	178957= 1 ot/s^2	4 … 309375 ms (50ot/s)
gData.task4.Data.val4	4 Byte	$240	hodnota čtvrté proměnné dané úlohy (decelerace)	178957= 1 ot/s^2	4 … 309375 ms (50ot/s)
gData.task4.Dealy	2 Byte	$238	zpoždění zpuštění dané úlohy	4= 1 ms	0 … 16380 ms
gData.task4.Edge	2 Byte	$237	spuštěcí hrana ($00=sestupná, $01= náběžná)		
gData.task4.Function	2 Byte	$239	funkce dané úlohy (viz POPIS FUNKCÍ)		
gData.task4.Mask	2 Byte	$236	maska pro výběr řídícího vstupu (viz POPIS ŘÍDICÍCH VSTUPŮ)		
gData.task5.Data.val1	4 Byte	$246	hodnota první proměnné dané úlohy (poloha, rychlost, proud)	dle zvolené veličiny	dle zvolené veličiny
gData.task5.Data.val2	4 Byte	$248	hodnota druhé proměnné dané úlohy (max.rychlost)	262.144= 1 inc/s	0 … 7450 ot/min
gData.task5.Data.val3	4 Byte	$24A	hodnota třetí proměnné dané úlohy (akcelerace)	178957= 1 ot/s^2	4 … 309375 ms (50ot/s)
gData.task5.Data.val4	4 Byte	$24C	hodnota čtvrté proměnné dané úlohy (decelerace)	178957= 1 ot/s^2	4 … 309375 ms (50ot/s)
gData.task5.Dealy	2 Byte	$244	zpoždění zpuštění dané úlohy	4= 1 ms	0 … 16380 ms
gData.task5.Edge	2 Byte	$243	spuštěcí hrana ($00=sestupná, $01= náběžná)		
gData.task5.Function	2 Byte	$245	funkce dané úlohy (viz POPIS FUNKCÍ)		
gData.task5.Mask	2 Byte	$242	maska pro výběr řídícího vstupu (viz POPIS ŘÍDICÍCH VSTUPŮ)		

Symbolický název	Velik.	Adresa	Význam	Jednotky	Rozsah
gData.task6.Data.val1	4 Byte	$252	hodnota první proměnné dané úlohy (poloha, rychlost, proud)	dle zvolené veličiny	dle zvolené veličiny
gData.task6.Data.val2	4 Byte	$254	hodnota druhé proměnné dané úlohy (max.rychlost)	262.144= 1 inc/s	0 … 7450 ot/min
gData.task6.Data.val3	4 Byte	$256	hodnota třetí proměnné dané úlohy (akcelerace)	178957= 1 ot/s^2	4 … 309375 ms (50ot/s)
gData.task6.Data.val4	4 Byte	$258	hodnota čtvrté proměnné dané úlohy (decelerace)	178957= 1 ot/s^2	4 … 309375 ms (50ot/s)
gData.task6.Dealy	2 Byte	$250	zpoždění zpuštění dané úlohy	4= 1 ms	0 … 16380 ms
gData.task6.Edge	2 Byte	$24F	spuštěcí hrana ($00=sestupná, $01= náběžná)		
gData.task6.Function	2 Byte	$251	funkce dané úlohy (viz POPIS FUNKCÍ)		
gData.task6.Mask	2 Byte	$24E	maska pro výběr řídícího vstupu (viz POPIS ŘÍDICÍCH VSTUPŮ)		
gData.task7.Data.val1	4 Byte	$25E	hodnota první proměnné dané úlohy (poloha, rychlost, proud)	dle zvolené veličiny	dle zvolené veličiny
gData.task7.Data.val2	4 Byte	$260	hodnota druhé proměnné dané úlohy (max.rychlost)	262.144= 1 inc/s	0 … 7450 ot/min
gData.task7.Data.val3	4 Byte	$262	hodnota třetí proměnné dané úlohy (akcelerace)	178957= 1 ot/s^2	4 … 309375 ms (50ot/s)
gData.task7.Data.val4	4 Byte	$264	hodnota čtvrté proměnné dané úlohy (decelerace)	178957= 1 ot/s^2	4 … 309375 ms (50ot/s)
gData.task7.Dealy	2 Byte	$25C	zpoždění zpuštění dané úlohy	4= 1 ms	0 … 16380 ms
gData.task7.Edge	2 Byte	$25B	spuštěcí hrana ($00=sestupná, $01= náběžná)		
gData.task7.Function	2 Byte	$25D	funkce dané úlohy (viz POPIS FUNKCÍ)		
gData.task7.Mask	2 Byte	$25A	maska pro výběr řídícího vstupu (viz POPIS ŘÍDICÍCH VSTUPŮ)		
gData.task8.Data.val1	4 Byte	$26A	hodnota první proměnné dané úlohy (poloha, rychlost, proud)	dle zvolené veličiny	dle zvolené veličiny
gData.task8.Data.val2	4 Byte	$26C	hodnota druhé proměnné dané úlohy (max.rychlost)	262.144= 1 inc/s	0 … 7450 ot/min
gData.task8.Data.val3	4 Byte	$26E	hodnota třetí proměnné dané úlohy (akcelerace)	178957= 1 ot/s^2	4 … 309375 ms (50ot/s)
gData.task8.Data.val4	4 Byte	$270	hodnota čtvrté proměnné dané úlohy (decelerace)	178957= 1 ot/s^2	4 … 309375 ms (50ot/s)
gData.task8.Dealy	2 Byte	$268	zpoždění zpuštění dané úlohy	4= 1 ms	0 … 16380 ms
gData.task8.Edge	2 Byte	$267	spuštěcí hrana ($00=sestupná, $01= náběžná)		
gData.task8.Function	2 Byte	$269	funkce dané úlohy (viz POPIS FUNKCÍ)		
gData.task8.Mask	2 Byte	$266	maska pro výběr řídícího vstupu (viz POPIS ŘÍDICÍCH VSTUPŮ)		
gData.task9.Data.val1	4 Byte	$276	hodnota první proměnné dané úlohy (poloha, rychlost, proud)	dle zvolené veličiny	dle zvolené veličiny
gData.task9.Data.val2	4 Byte	$278	hodnota druhé proměnné dané úlohy (max.rychlost)	262.144= 1 inc/s	0 … 7450 ot/min
gData.task9.Data.val3	4 Byte	$27A	hodnota třetí proměnné dané úlohy (akcelerace)	178957= 1 ot/s^2	4 … 309375 ms (50ot/s)
gData.task9.Data.val4	4 Byte	$27C	hodnota čtvrté proměnné dané úlohy (decelerace)	178957= 1 ot/s^2	4 … 309375 ms (50ot/s)
gData.task9.Dealy	2 Byte	$274	zpoždění zpuštění dané úlohy	4= 1 ms	0 … 16380 ms
gData.task9.Edge	2 Byte	$273	spuštěcí hrana ($00=sestupná, $01= náběžná)		
gData.task9.Function	2 Byte	$275	funkce dané úlohy (viz POPIS FUNKCÍ)		
gData.task9.Mask	2 Byte	$272	maska pro výběr řídícího vstupu (viz POPIS ŘÍDICÍCH VSTUPŮ)		

Symbolický název	Velik.	Adresa	Význam	Jednotky	Rozsah
gData.taskX.Function **POUZE task0 !**	2 Byte		POPIS FUNKCÍ *$00 Absolutní polohování* *$01 Relativní polohování přírustkové* *$02 Relativní polohování* *$03 Brzdná rampa* *$04 Vynulování polohy* *$05 Digitální řízení rychlosti* *$06 Digitální řízení momentu* *$07 Reset Serva* *$08 Spuštění interního časovače* *$09 Vypnutí interního časovače* *$0A Referuj*		
gDATA.task9.Mask	2 Byte		POPIS ŘÍDICÍCH VSTUPŮ *$00 Žádný signál* *$08 D4* *$10 D5* *$20 D6* *$40 D7* *$80 D8* *$100 Interní časovač* *$200 V pozici* *$400 Rychlost =0*		
gData.taskX.Data.val1	4 Byte		hodnota první proměnné dané úlohy *Poloha* *Rychlost* *Proud (High Word) (65536 * 1017.6 * 1,41 = 1.0 A)*	 1= 1 inc 262.144= 1 inc/s	 -2000000000 … 2000000000 inc -7450 … 7450 ot/min -18.5 … 18.5A
gData.taskX.Data.val2 **POUZE task0 !**	4 Byte		hodnota první proměnné dané úlohy *Maximální Rychlost* *Doba sj.*	 262.144= 1 inc/s 4= 1 ms	 0 … 7450 ot/min 0 … 16380 ms