

Technická data

Počet os	1
Napájení - řídicí	24 ± 10% V DC (0.5A)*
Napájení - silové	0-48 V DC
Napětí DC meziobvodu	0-48 V DC
Příkon (S1)	2.9 kVA
Jmenovitý výstupní proud	60 A (rms)
Špičkový proud	125 A (rms)
Ztráty při jmenovitém zatížení	30 W

* Bez napájení pro brzdu servomotoru a digitální výstupy.

Podporované zpětné vazby motoru* 2x

Hiperface DSL
EnDat 2.2
BiSS-C
SSI
Hallovy sondy (používá digitální vstupy)
Resolver (pouze 1x)

* Podpora závisí na firmwaru servozesilovače

Externí enkodér 1x

Inkrementální enkodér - vstup / emulace výstupu*

* Podpora závisí na firmwaru servozesilovače

Mechanická data

Weight	0.5 kg
Ochrana	IP20
Provozní teplota	<-32; 40> °C

Vstupy / výstupy

Digitální vstupy	8x 24 V DC (0-10 V low, 12-24V high) 20mA
Digitální výstupy	6x 5-24 V DC 300mA / výstup
Analogové vstupy	2x 0-10V

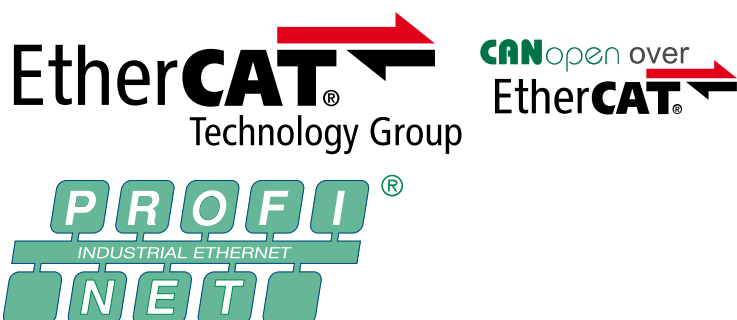
Funkční bezpečnost

Safe torque off (STO) - 2 kanály **SIL 3**

Podporovaná komunikace*

1x Ethernet	EtherCAT
1x Ethernet	fast service protocol (FSP)
1x Ethernet	Modbus TCP / ProfiNET / service TCP or UDP
1x CAN	RAW CAN

* Podpora závisí na firmwaru servozesilovače



Celní informace

HS Kód 85044087

Podpora funkcí ve firmwarech

Funkce	Firmware				
	Standard (EtherCAT)	PROFINET	PROFIsafe	CANopen over EtherCAT (CoE)	TGZ+Motion*
EtherCAT (slave)	✓			✓	
EtherCAT (master)					✓
PROFINET (device)		✓	✓		✓
PROFIdrive		✓	✓		
PROFIsafe (device)			✓		
CANopen (slave)				✓	
RAW CAN	✓	✓			✓
CANopen over EtherCAT				✓	
Modbus TCP (server)					✓
Interpreted PLC	✓	✓	✓	✓	
TGMotion realtime PLC					✓
Externí enkodér - vstup	✓	✓		✓	✓
Externí enkodér - emulace výstupu		✓		✓	

Každá zpětná vazba motoru vyžaduje svou vlastní specifickou verzi firmwaru. Pouze jeden typ zpětné vazby může být použit najednou (pro všechny osy).

**Servozesilovač musí být objednáán jako TGZ+Motion varianta, jinak nemůže být nahrán firmware TGZ+Motion.*

Konektory a rozhraní